

Ф026

Микросборка Ф026 представляет собой шестнадцатиканальный приемник разовых команд корпус/обрыв с гальванической развязкой, с возможностью индивидуального выбора динамической подгрузки для каждого контакта. Интерфейс последовательный типа «точка с точкой» (SL).

Корпус 1210.29-3Н. ТУ - ИРВЖ.431269.034ТУ

Микросборка предназначена для приема разовых команд бортовых датчиков, подгрузки контакта датчика в момент чтения информации с него, преобразования принятой информации в последовательный код, гальванической развязки входных и выходных сигналов и передачи последовательного кода по каналу SL. Для каждого канала подгрузка включается индивидуально путем передачи слова состояния подгрузок по входному последовательному каналу. Микросборка не требует стабилизированного питания входной части и может питаться от напряжения бортовой сети 27В.

Основные электрические параметры

Наименование параметра, буквенное обозначение, единица измерения, режим измерения,	Норма		Температура окружающей среды
	не менее	не более	
Ток утечки высокого уровня на входе, $I_{\text{ЛН}}$, мкА, при $U_{\text{ПН}} = 5,5 \text{ В}$; $U_{\text{СС1}} = 5,5 \text{ В}$; $U_{\text{ЛЛ}} = 0,8 \text{ В}$	-	3,0	25±10
		15,0	минус (60±3); 125±5
		15,0*	
Ток утечки низкого уровня на входе, $I_{\text{ЛЛ}}$, мкА, при $U_{\text{ПН}} = 4,7 \text{ В}$; $U_{\text{ЛЛ}} = 0 \text{ В}$; $U_{\text{СС1}} = 5,5 \text{ В}$	-3,0 -15,0 -15,0*	-	25±10
		-	минус (60±3); 125±5
		-	
Ток потребления, $I_{\text{СС1}}$, мА, при $U_{\text{СС1}} = 5 \text{ В}$	-	0,1	25±10 минус (60±3); 125±5
Ток потребления, $I_{\text{СС2}}$, мА, при $U_{\text{СС2}} = 27 \text{ В}$	-	2,5	
Входное сопротивление по входам П1-П16, кОм	27	31	
Ток подгрузки при чтении состояния «обрыв», при $U_{\text{СС2}} = 27 \text{ В}$, мА	83	95	
Примечания: 1 Режимы измерения параметров приведены в ИРВЖ.431269.034ТБ.			

Условное графическое обозначение

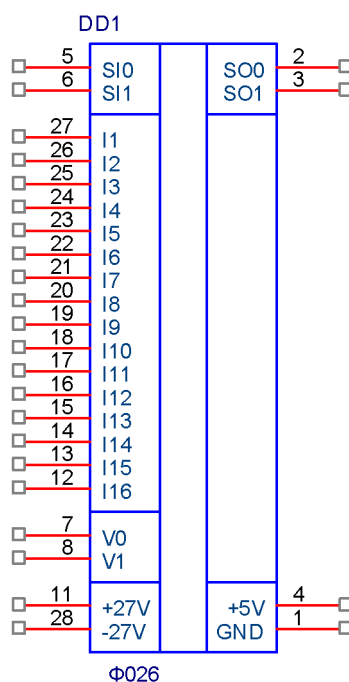




Таблица назначения выводов

№ вывода	Название	Назначение
1	GND	Общий
2	SO0	Выходной строб 0
3	SO1	Выходной строб 1
4	+5V	Питание +5В
5	SI0	Входной строб 0
6	SI1	Входной строб 1
7	V0	Настройка периода обмена
8	V1	Настройка периода обмена
9	-	Свободный
10	-	Свободный
11	+27V	Питание +27В
12	P16	16-й вход разовой команды
13	P15	15-й вход разовой команды
14	P14	14-й вход разовой команды
15	P13	13-й вход разовой команды
16	P12	12-й вход разовой команды
17	P11	11-й вход разовой команды
18	P10	10-й вход разовой команды
19	I9	9-й вход разовой команды
20	I8	8-й вход разовой команды
21	I7	7-й вход разовой команды
22	I6	6-й вход разовой команды
23	I5	5-й вход разовой команды
24	I4	4-й вход разовой команды
25	I3	3-й вход разовой команды
26	I2	2-й вход разовой команды
27	I1	1-й вход разовой команды
28	-27V	Питание -27В
29	-	Корпус

Периодичность сканирования входов задается V0 V1:

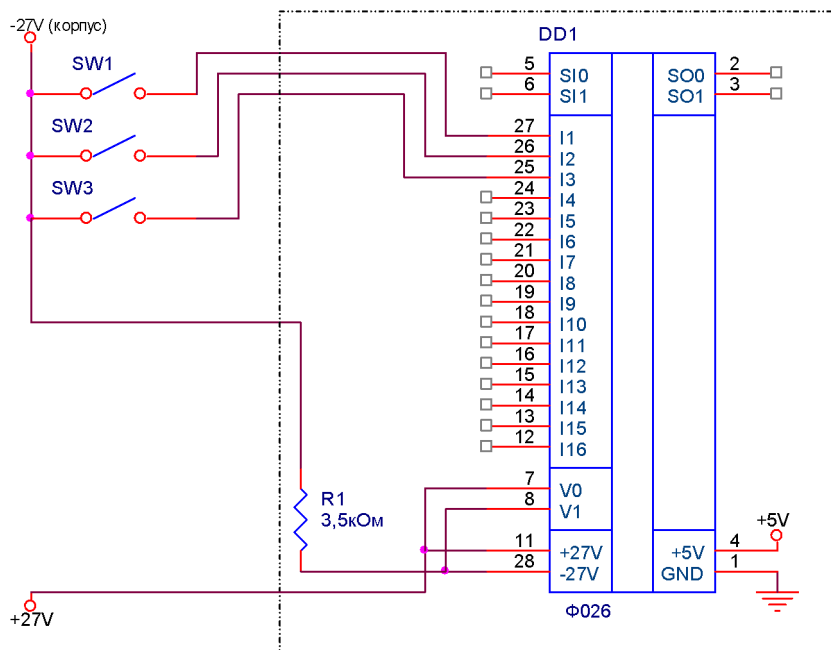
00 – 8.13 мс (0 – соединение с -27В (вывод 24), 1 – соединение с +27В (вывод 4))

10 – 32.5 мс

01 – 260 мс

11 – 1060 мс

Условное графическое изображение



Чертеж корпуса

